

Exercice N°1 : (5pts)

1- Donner le rôle du bouton RAZ

2- Donner le nom du composant X1

3- Donner à chaque fois la valeur du portB selon la direction de la voiture.

Avant : portB=0b..... ;portB=0x.....

Arrière : portB=0b..... ;portB=0x.....

Gauche : portB=0b..... ;portB=0x.....

Droite : portB=0b..... ;portB=0x.....

4- Donner la valeur du portA selon la direction de la voiture.

Avant : portA=0b..... ;portA=.....

Arrière : portA=0b..... ;portA=.....

Gauche : portA=0b..... ;portA=.....

Droite : portA=0b..... ;portA=.....

5- Compléter le programme de commande de la voiture

```
void main()
{
    trisA=.....; configurer le portA en entrée.
    trisB=.....; configurer le portB en sortie.
    .....//initialisation
    for(;;)//
    switch(.....)
    {
        case ... : portb=0x.....;break;
        case ... : portb=0x.....;break;
        case ... : portb=0x.....;break;
        case ... : portb=0x.....;break;
        default : portb=0x.....;
    }
}
```



Exercice N°2 : (4.5pts)

En se référant a la page 2/2 du dossier technique et a la figure N°2

- 1- Donner le nom des variables d'entrée avec le type et l'adresse

.....
.....
.....

- 2- Compléter le programme de fonctionnement .

programme	Déclaration des variables
.....	
.....	
void main()//.....	
{	
TRISA=.....// configurer le portA en entrée.	
TRISB=.....	
PORTE=.....	
PORTE=.....	
.....// boucle de répétition infinie.	
{	
If(A==0&B==0) portb=.....;	
else If(.....){portb=.....;delay_ms(.....);;.....;}	
else If(.....){portb=.....;delay_ms(.....);;.....;}	
else If(.....){portb=.....;delay_ms(.....);;.....;}	
.....	
}	
}	



Exercice N°3 : (4.5pts)

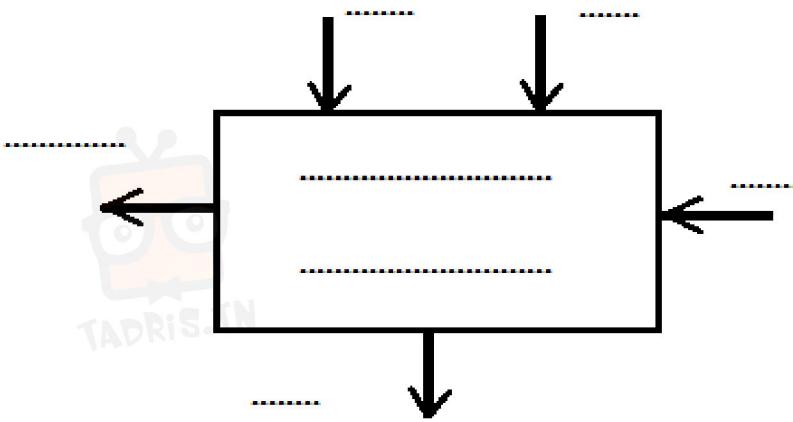
Sur la commande de la voiture il y a une diode led qui indique l'état de la commande
Si on ferme sur l'interrupteur K D=1.

Si on ouvre K D clignote 5 fois puis s'éteint. T=1s

```
#define D RB0_bit #define K RA0_bit
.....;
void main()
{
    ..... configurer le portA en entrée.
    ..... configurer le portB en sortie
    ..... //initialisation
    while(1)
    {
        do
        {
            {
            }
            while (K);
            for(.....) //boucle repetition 5fois
            {
                .....
                .....
            }
            while (!K);
        }
    }
}
```

Exercice N°4 : (6pts)

1. Compléter la modélisation d'un additionneur complet



فيه دايرك... اتمنحك على قرابة اصنافك



2. Réaliser les opérations d'addition en binaire suivantes

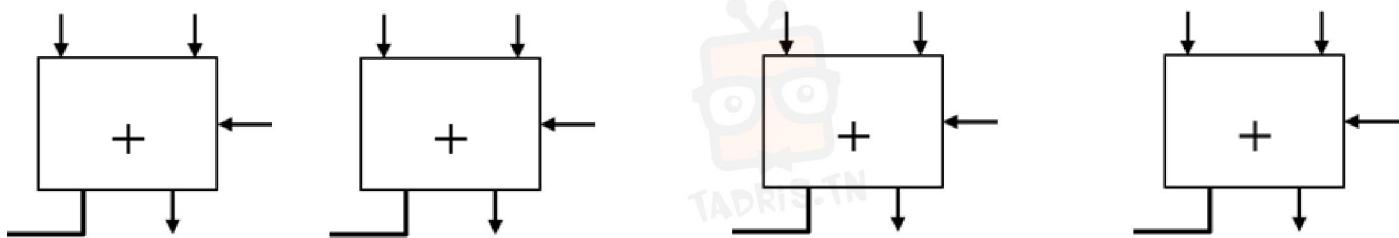
$$10100011_{(2)} + 11001001_{(2)}$$

.....
.....
.....
.....

$$110100011_{(2)} + 00001001_{(2)}$$

.....
.....
.....
.....

3. Compléter le montage suivant pour avoir un additionneur à 4 bits. Nommer les entrées et les sorties.



4. Compléter le programme en mikroC pour réaliser un additionneur à 4 bits (voir figure N°3 page 2/2 dossier technique)

```

char ..., ..., ...., ..... ;
.....()()
{
    trisD =0b....;
    trisC =0b....;
    trisA=0b....;
    trisE =0b....;

    INTCON=0x06 ;
    .....=.....; initialisation
    ..... (1) //boucle infinie
    {
        .....; //établir A
        .....; //établir B
        .....;
        S = .....; calculer S
        PortA = .....; afficher S
        .....
        .....
    }
}

```

